

# ***Métodos de Estimação na Teoria da Resposta ao Item***

**Caio Lucidius Naberezny Azevedo**

cnaber@ime.usp.br

**IME-USP**

# *Aspectos Gerais*

- Os modelos, em geral, apresentam problemas de identificabilidade.
- Necessidade do uso de métodos numéricos.
- Em geral os métodos bayesianos apresentam melhor desempenho e permitem uma análise mais detalhada.
- Existe um razoável número de métodos (combinações) na literatura.

# ***Método de Máxima Verossimilhança***

- Método de Máxima Verossimilhança
  - Consiste em maximizar a verossimilhança com relação aos parâmetros (de interesse).
  - A verossimilhança, basicamente, é a função conjunta da amostra vista como função dos parâmetros.
- Modelo Logístico de 1 parâmetro

$$P(Y_{ij} = 1 | \theta_j, b_i) = \frac{1}{1 + e^{-(\theta_j - b_i)}}$$

## Contexto Geral

- Considere que  $n$  indivíduos respondem a um teste composto por  $I$  itens.
- Verossimilhança : pela independência entre as respostas dos diferentes indivíduos e pela independência condicional temos,

$$L(\boldsymbol{\theta}, \mathbf{b}) = \prod_{i=1}^I \prod_{j=1}^n P_{ij}^{y_{ij}} Q_{ij}^{1-y_{ij}},$$

em que  $Q_{ij} = 1 - P_{ij}$ ,  $\boldsymbol{\theta} = (\theta_1, \dots, \theta_n)'$  e  $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_j)'$ .

# ***Quantidades necessárias***

- logverossimilhança

$$l(\boldsymbol{\theta}, \mathbf{b}) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^I \{y_{ij} \ln P_{ij} + (1 - y_{ij}) \ln Q_{ij}\} ,$$

# Quantidades necessárias

- logverossimilhança

$$l(\boldsymbol{\theta}, \mathbf{b}) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^I \{y_{ij} \ln P_{ij} + (1 - y_{ij}) \ln Q_{ij}\} ,$$

- Suponha que temos um conjunto de  $n=1000$  indivíduos submetidos a um teste de  $I = 30$  itens.

# Quantidades necessárias

- logverossimilhança

$$l(\boldsymbol{\theta}, \mathbf{b}) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^I \{y_{ij} \ln P_{ij} + (1 - y_{ij}) \ln Q_{ij}\},$$

- Suponha que temos um conjunto de  $n=1000$  indivíduos submetidos a um teste de  $I = 30$  itens.
- Considere que os itens que compõem o instrumento de medida são oriundos de uma banco de itens e, portanto, seus parâmetros são conhecidos.

# Quantidades necessárias

- logverossimilhança

$$l(\boldsymbol{\theta}, \mathbf{b}) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^I \{y_{ij} \ln P_{ij} + (1 - y_{ij}) \ln Q_{ij}\},$$

- Suponha que temos um conjunto de  $n=1000$  indivíduos submetidos a um teste de  $I = 30$  itens.
- Considere que os itens que compõem o instrumento de medida são oriundos de uma banco de itens e, portanto, seus parâmetros são conhecidos.
- A verossimilhança passa a ser

$$l(\boldsymbol{\theta}) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^I \{y_{ij} \ln P_{ij} + (1 - y_{ij}) \ln Q_{ij}\}.$$

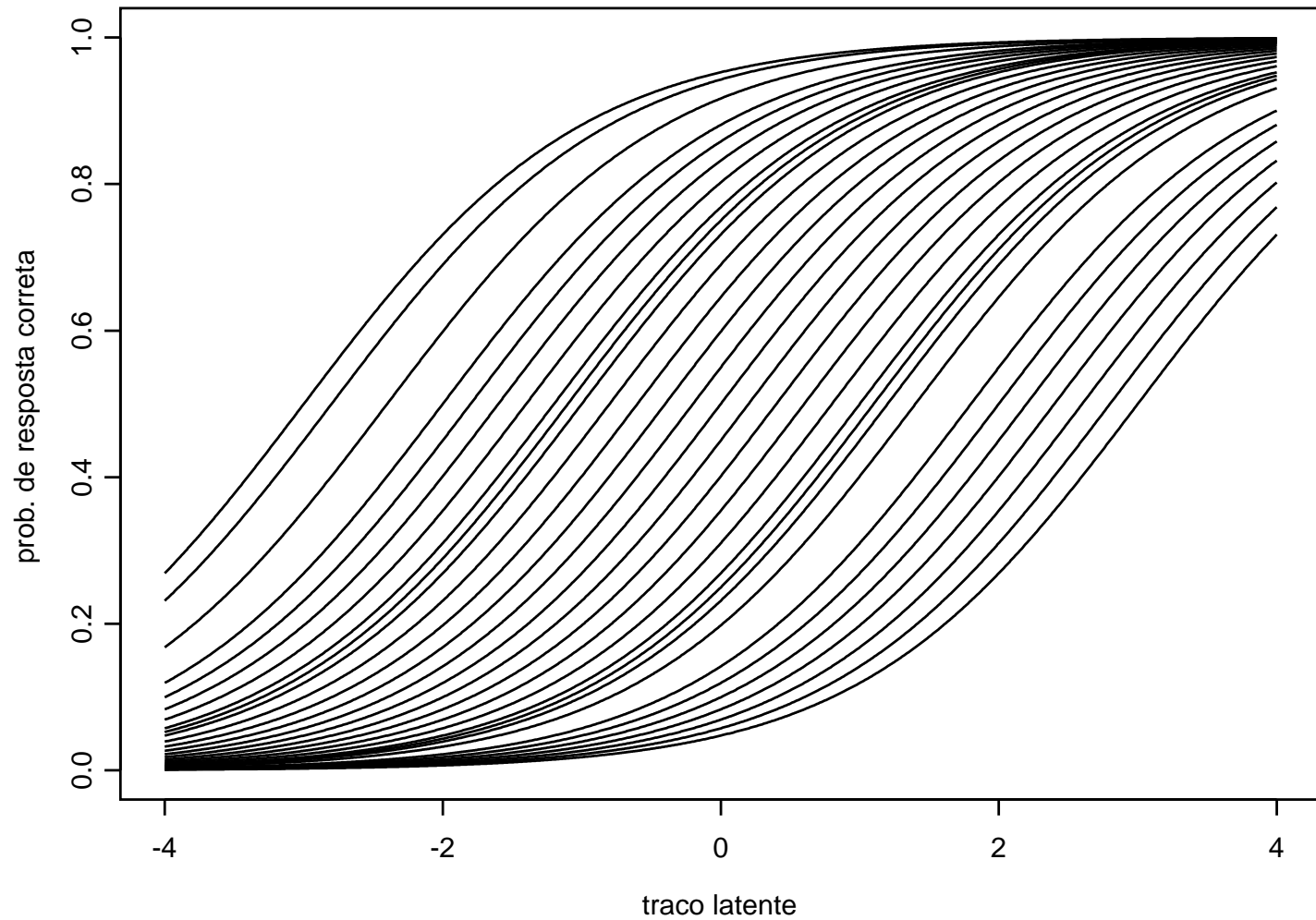


# ***Descrição dos itens do teste 1***

Item	Dificuldade (b)	Item	Dificuldade (b)	Item	Dificuldade (b)
1	-3,0	1	-0,6	1	1,4
2	-2,8	2	-0,4	2	1,8
3	-2,4	3	-0,2	3	2,0
4	-2,0	4	0,0	4	2,2
5	-1,8	5	0,2	5	2,4
6	-1,6	6	0,4	6	2,6
7	-1,4	7	0,6	7	2,8
8	-1,2	8	0,8	8	3,0
9	-1,0	9	1,0	9	-1,1
10	-0,8	10	1,2	10	1,1

# Representação Gráfica dos Itens - teste 1

Curvas Características dos 30 itens



# ***Desenvolvimento das equações de estimação***

- Objetivo

$$S(\theta_j) = \frac{\partial \ln L(\boldsymbol{\theta})}{\partial \theta_j} = \frac{\partial}{\partial \theta_j} \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^I \{y_{ij} \ln P_{ij} + (1 - y_{ij}) \ln Q_{ij}\}$$

# Desenvolvimento das equações de estimação

- Objetivo

$$S(\theta_j) = \frac{\partial \ln L(\boldsymbol{\theta})}{\partial \theta_j} = \frac{\partial}{\partial \theta_j} \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^I \{y_{ij} \ln P_{ij} + (1 - y_{ij}) \ln Q_{ij}\}$$

- Desenvolvimento

$$\begin{aligned} \frac{\partial \ln L(\boldsymbol{\theta})}{\partial \theta_j} &= \sum_{i=1}^I \left\{ y_{ij} \frac{\partial \ln P_{ij}}{\partial \theta_j} + (1 - y_{ij}) \frac{\partial \ln Q_{ij}}{\partial \theta_j} \right\} \\ &= \sum_{i=1}^I \left\{ y_{ij} \frac{1}{P_{ij}} \left( \frac{\partial P_{ij}}{\partial \theta_j} \right) - (1 - y_{ij}) \frac{1}{Q_{ij}} \left( \frac{\partial P_{ij}}{\partial \theta_j} \right) \right\} \\ &= \sum_{i=1}^I \left\{ y_{ij} \frac{1}{P_{ij}} - (1 - y_{ij}) \frac{1}{Q_{ij}} \right\} \left( \frac{\partial P_{ij}}{\partial \theta_j} \right) \\ &= \sum_{i=1}^I \left\{ \frac{y_{ij} - P_{ij}}{P_{ij} Q_{ij}} \right\} \left( \frac{\partial P_{ij}}{\partial \theta_j} \right) \end{aligned}$$

# Desenvolvimento das equações de estimação

Mas,

$$\begin{aligned}\frac{\partial P_{ij}}{\partial \theta_j} &= \frac{e^{-(\theta_j - b_i)}}{[1 + e^{-(\theta_j - b_i)}]^2} = \left\{ \frac{1}{1 + e^{-(\theta_j - b_i)}} \right\} \left\{ \frac{e^{-(\theta_j - b_i)}}{1 + e^{-(\theta_j - b_i)}} \right\} \\ &= P_{ij} Q_{ij},\end{aligned}$$

dessa forma,

$$S(\theta_j) = \sum_{i=1}^I [y_{ij} - P_{ij}].$$

- A equação acima não possui solução explícita.
- Alternativa : uso de algoritmos numéricos (Newton-Raphson/Escore de Fisher).

## ***Elementos dos Processos Iterativos***

- Para a utilização dos algoritmos anteriores é necessário o cálculo da função Hessiana / Informação de Fisher.

# ***Elementos dos Processos Iterativos***

- Para a utilização dos algoritmos anteriores é necessário o cálculo da função Hessiana / Informação de Fisher.
- Função Hessiana

$$H(\theta_j) = \frac{\partial S(\theta_j)}{\partial \theta_j} = - \sum_{i=1}^I \frac{\partial P_{ij}}{\partial \theta_j} = - \sum_{i=1}^I P_{ij} Q_{ij}.$$

# Elementos dos Processos Iterativos

- Para a utilização dos algoritmos anteriores é necessário o cálculo da função Hessiana / Informação de Fisher.
- Função Hessiana

$$H(\theta_j) = \frac{\partial S(\theta_j)}{\partial \theta_j} = - \sum_{i=1}^I \frac{\partial P_{ij}}{\partial \theta_j} = - \sum_{i=1}^I P_{ij} Q_{ij}.$$

- Informação de Fisher  
Notando que a função Hessiana é não-estocástica temos,

$$I(\theta_j) = \sum_{i=1}^I P_{ij} Q_{ij}.$$



# Métodos Iterativos

- Considere  $\hat{\theta}_j^{(t)}$  uma estimativa de  $\theta_j$  na  $t$ -ésima iteração.

## Newton-Raphson

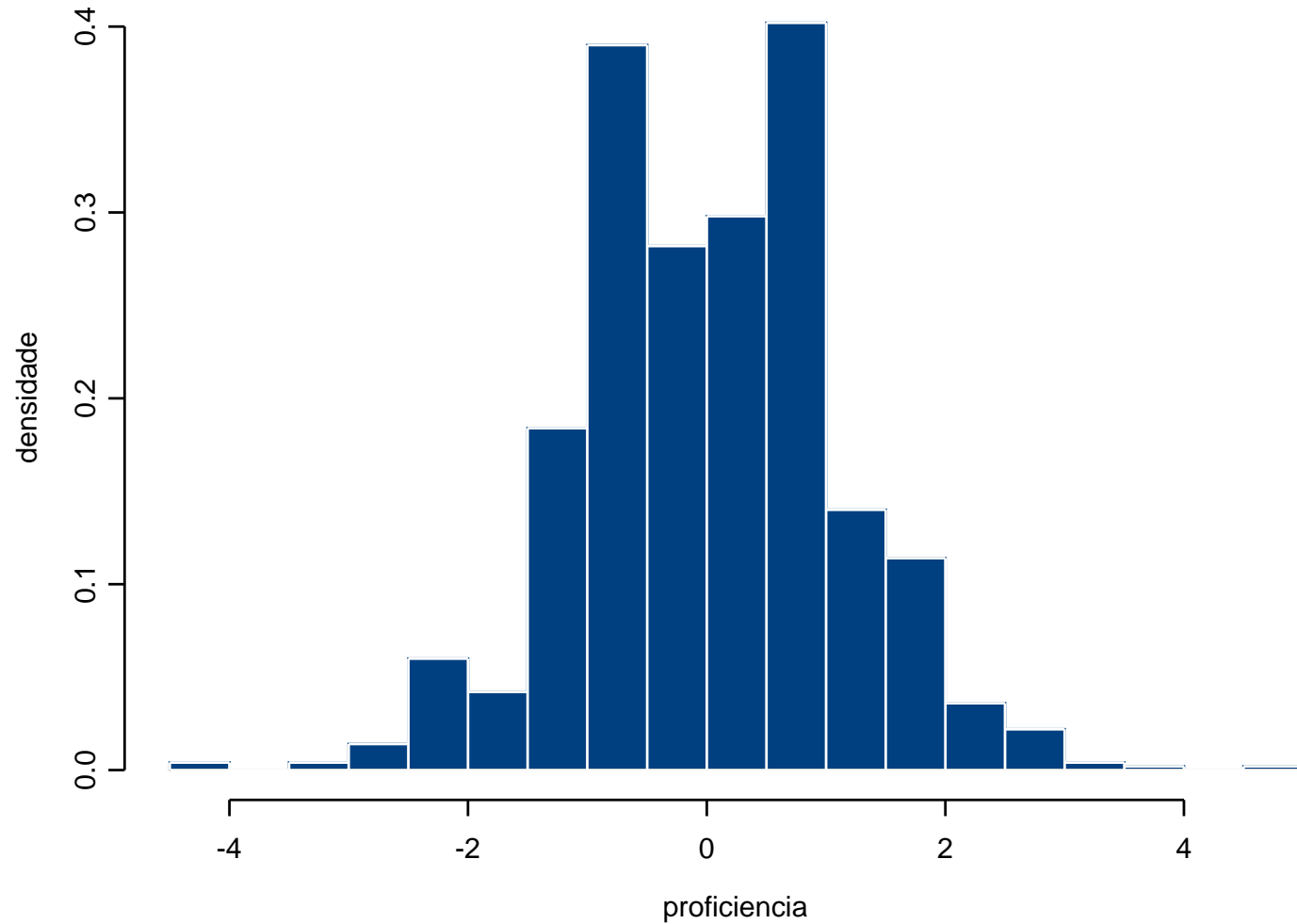
$$\hat{\theta}_j^{(t+1)} = \hat{\theta}_j^{(t)} - \left[ H \left( \hat{\theta}_j^{(t)} \right) \right]^{-1} S \left( \hat{\theta}_j^{(t)} \right).$$

## Escore de Fisher

$$\hat{\theta}_j^{(t+1)} = \hat{\theta}_j^{(t)} + \left[ I \left( \hat{\theta}_j^{(t)} \right) \right]^{-1} S \left( \hat{\theta}_j^{(t)} \right).$$

- Estimativas iniciais : escores padronizados.

# ***Resultados da estimação dos traços latentes***



# ***Invariância na estimação das habilidades***

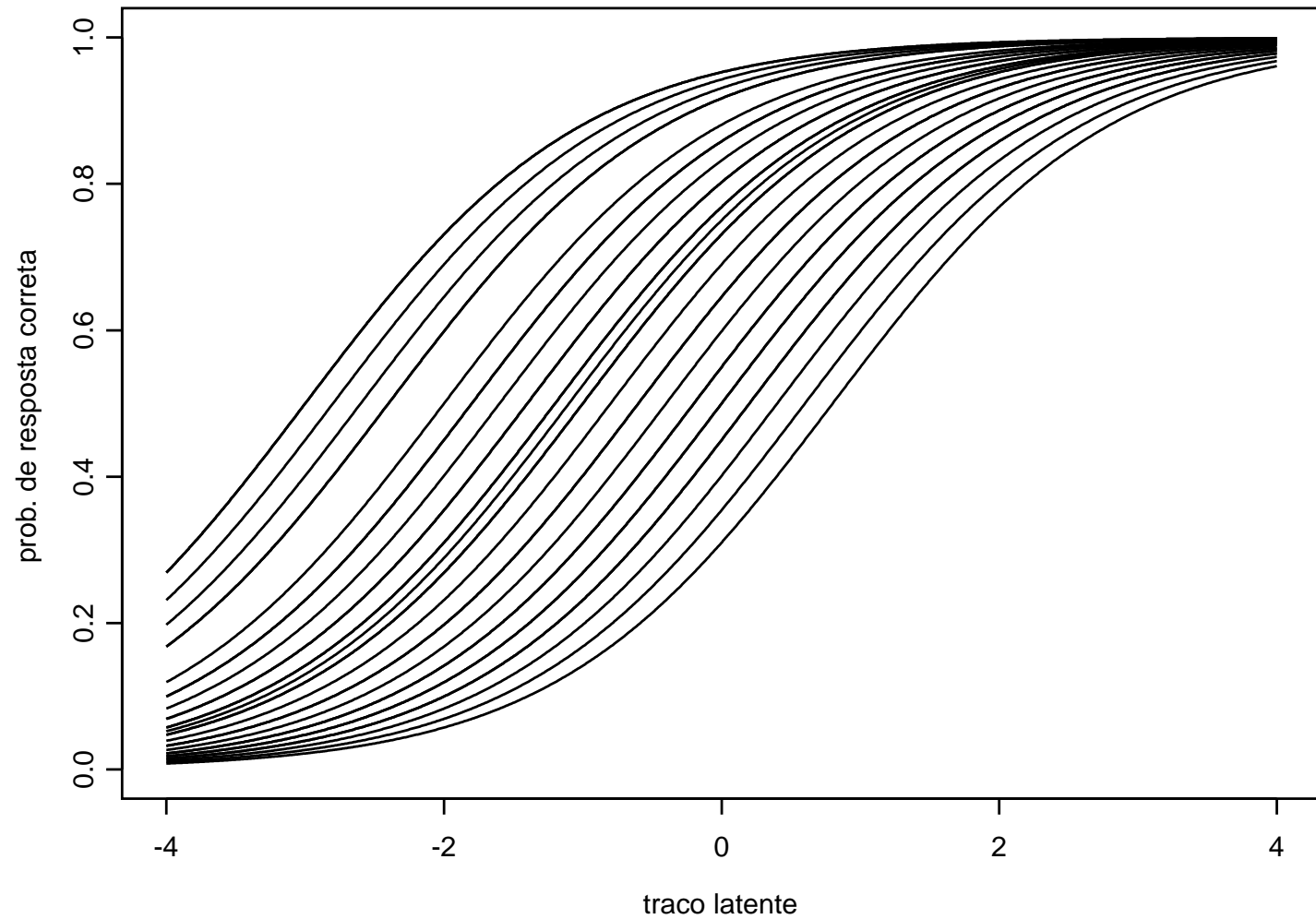
- As estimativas obtidas através da TRI possuem a propriedade da invariância, ou seja, uma vez obtidos os seus valores, estes são únicos.
- Considere a estimação das habilidades dos mesmos indivíduos obtidas a través de dois outros conjuntos de itens (provas).
- O primeiro conjunto é constituído de itens, em geral, mais fáceis que o primeiro conjunto. Já o segundo, é constituído de itens mais difíceis.

## ***Descrição dos itens do teste 2***

Item	Dificuldade (b)	Item	Dificuldade (b)	Item	Dificuldade (b)
1	-3,0	1	-0,6	1	-2,4
2	-2,8	2	-0,4	2	-1,8
3	-2,4	3	-0,2	3	-1,4
4	-2,0	4	0,0	4	-1,0
5	-1,8	5	0,2	5	-0,6
6	-1,6	6	0,4	6	-0,2
7	-1,4	7	0,6	7	0,2
8	-1,2	8	0,8	8	-2,6
9	-1,0	9	-1,1	9	-1,2
10	-0,8	10	-3,0	10	0,0

# Representação Gráfica dos Itens - teste 2

Curvas Características dos 30 itens

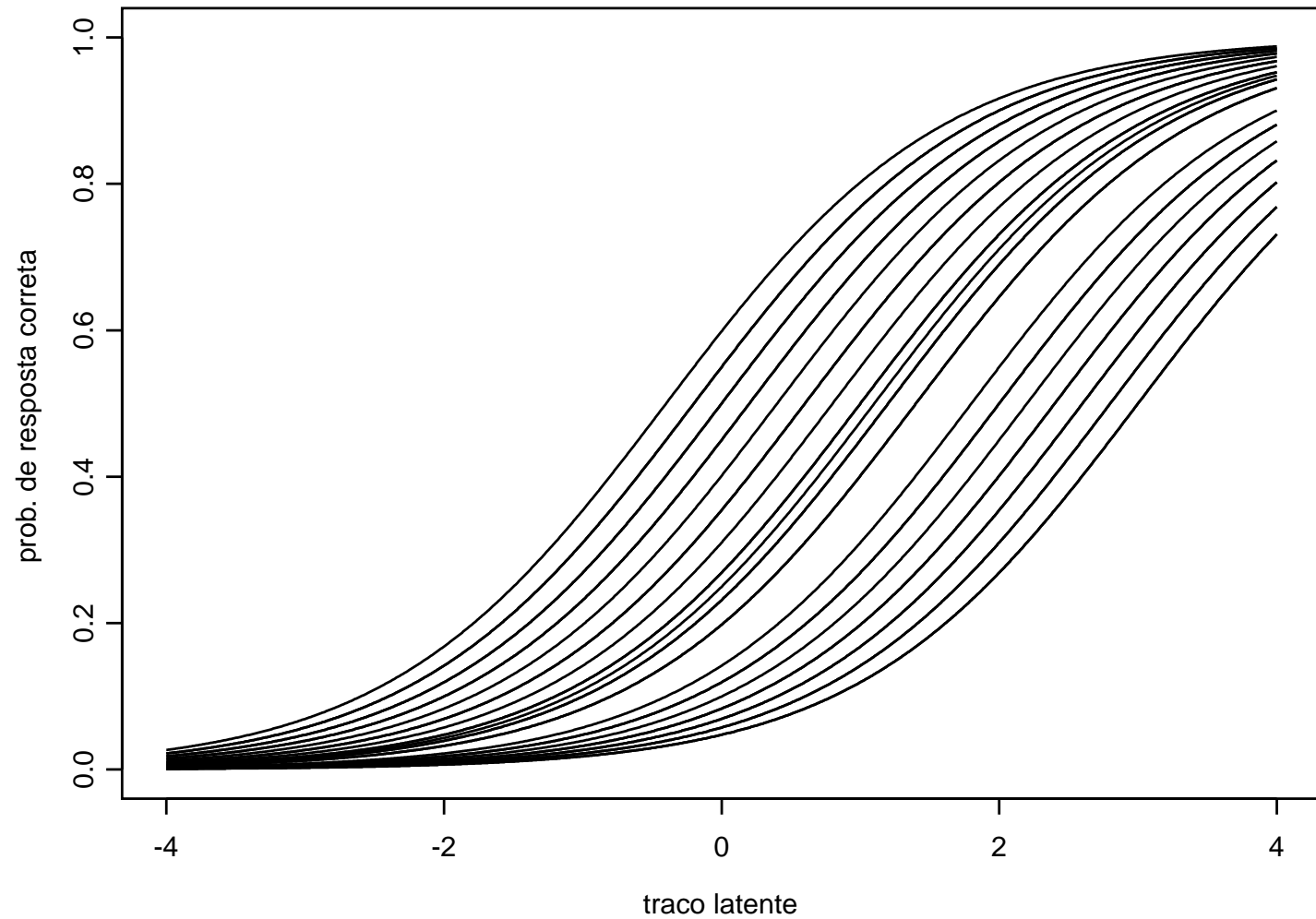


## ***Descrição dos itens do teste 3***

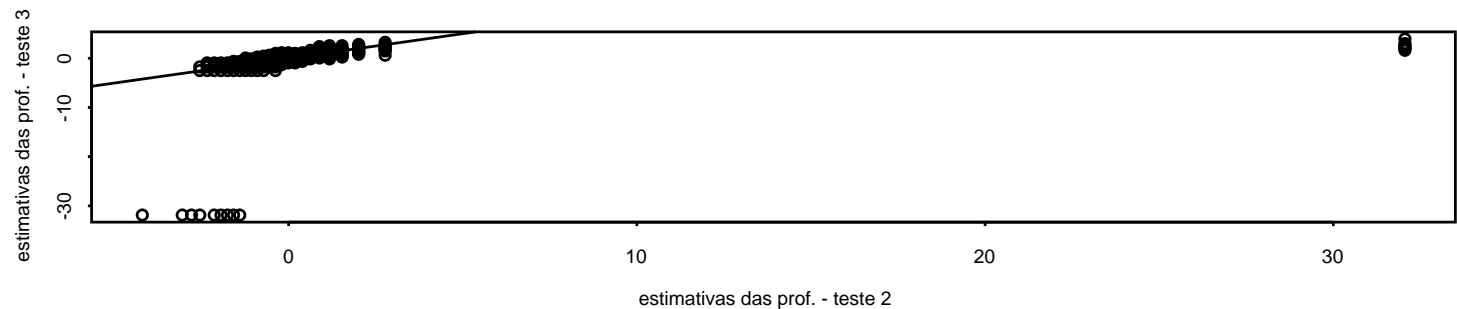
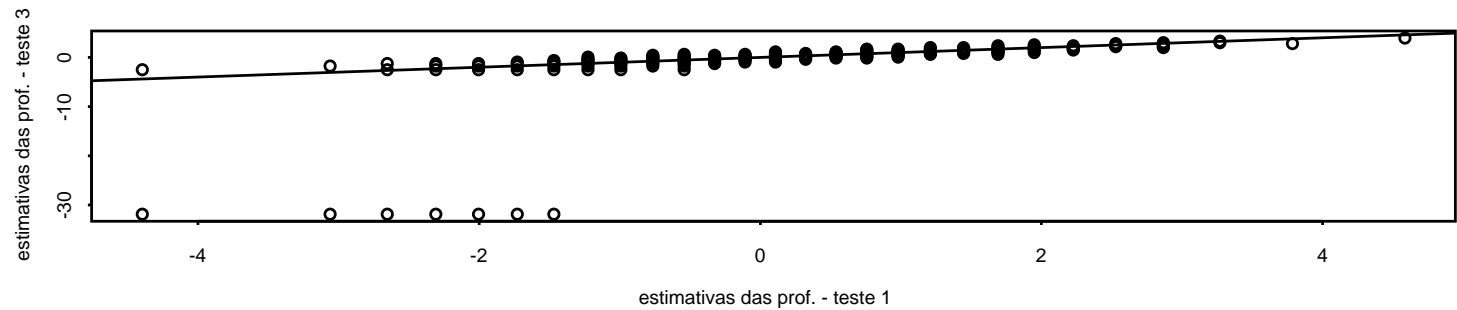
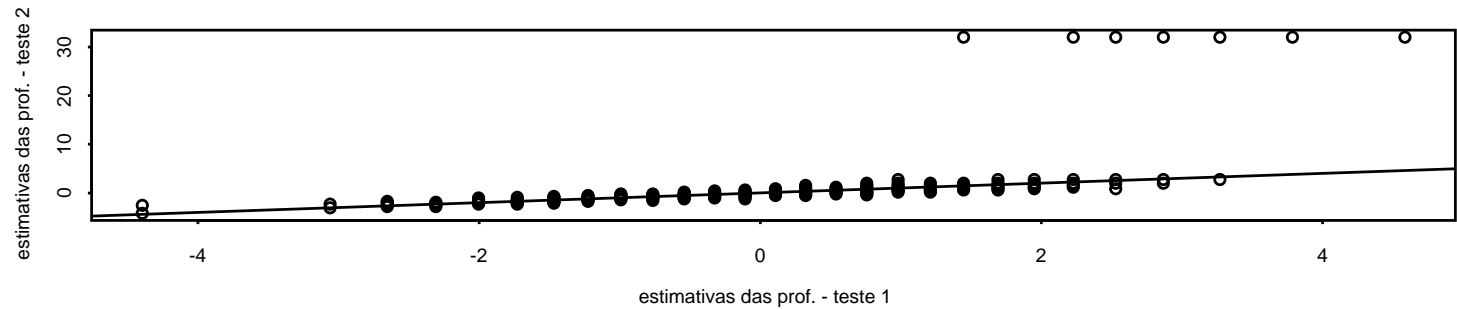
Item	Dificuldade (b)	Item	Dificuldade (b)	Item	Dificuldade (b)
1	1,0	1	1,1	1	0,2
2	1,2	2	1,0	2	0,4
3	1,4	3	1,4	3	0,6
4	1,8	4	2,0	4	0,8
5	2,0	5	2,4	5	0,2
6	2,2	6	2,8	6	0,6
7	2,4	7	3,0	7	0,0
8	2,6	8	2,6	8	-0,2
9	2,8	9	1,2	9	-0,2
10	3,0	10	0,0	10	-0,4

# Representação Gráfica dos Itens - teste 3

Curvas Características dos 30 itens



# Resultados da estimação dos traços latentes





# ***Habilidades conhecidas - Parâmetros dos itens desconhecidos***

- Logverossimilhança

$$l(\mathbf{b}) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^I \{y_{ij} \ln P_{ij} + (1 - y_{ij}) \ln Q_{ij}\} .$$

# Habilidades conhecidas - Parâmetros dos itens desconhecidos

- Logverossimilhança

$$l(\mathbf{b}) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^I \{y_{ij} \ln P_{ij} + (1 - y_{ij}) \ln Q_{ij}\}.$$

- Equações de estimação

$$\begin{aligned} \frac{\partial l(b)}{\partial b_i} &= \sum_{j=1}^n \left\{ y_{ij} \frac{\partial (\ln P_{ij})}{\partial b_i} + (1 - y_{ij}) \frac{\partial (\ln Q_{ij})}{\partial b_i} \right\} \\ &= \sum_{j=1}^n \left\{ y_{ij} \frac{1}{P_{ij}} \left( \frac{\partial P_{ij}}{\partial b_i} \right) - (1 - y_{ij}) \frac{1}{Q_{ij}} \left( \frac{\partial P_{ij}}{\partial b_i} \right) \right\} \\ &= \sum_{j=1}^n \left\{ y_{ij} \frac{1}{P_{ij}} - (1 - y_{ij}) \frac{1}{Q_{ij}} \right\} \left( \frac{\partial P_{ij}}{\partial b_i} \right) \\ &= \sum_{j=1}^n \left\{ \frac{y_{ij} - P_{ij}}{P_{ij} Q_{ij}} \right\} \left( \frac{\partial P_{ij}}{\partial b_i} \right). \end{aligned}$$

# Desenvolvimento das equações de estimação

Mas,

$$\begin{aligned}\frac{\partial P_{ij}}{\partial b_i} &= \frac{-e^{-(\theta_j - b_i)}}{[1 + e^{-(\theta_j - b_i)}]^2} = \left\{ \frac{-1}{1 + e^{-(\theta_j - b_i)}} \right\} \left\{ \frac{e^{-(\theta_j - b_i)}}{1 + e^{-(\theta_j - b_i)}} \right\} \\ &= -P_{ij}Q_i\end{aligned}$$

dessa forma,

$$S(b_i) = - \sum_{j=1}^n [y_{ij} - P_{ij}].$$

- A equação acima não possui solução explícita.
- Alternativa : Uso de algoritmos numéricos (Newton-Raphson/Escore de Fisher).

## ***Elementos dos Processos Iterativos***

- Para a utilização dos algoritmos anteriores é necessário o cálculo da função Hessiana / Informação de Fisher.

# ***Elementos dos Processos Iterativos***

- Para a utilização dos algoritmos anteriores é necessário o cálculo da função Hessiana / Informação de Fisher.
- Função Hessiana

$$H(b_i) = \frac{\partial S(b_i)}{\partial b_i} = - \sum_{j=1}^n \frac{\partial P_{ij}}{\partial b_i} = - \sum_{i=j}^n P_{ij} Q_{ij}.$$

# Elementos dos Processos Iterativos

- Para a utilização dos algoritmos anteriores é necessário o cálculo da função Hessiana / Informação de Fisher.
- Função Hessiana

$$H(b_i) = \frac{\partial S(b_i)}{\partial b_i} = - \sum_{j=1}^n \frac{\partial P_{ij}}{\partial b_i} = - \sum_{i=j}^n P_{ij} Q_{ij}.$$

- Informação de Fisher  
Notando que a função Hessiana é não-estocástica temos,

$$I(b_i) = \sum_{j=1}^n P_{ij} Q_{ij}.$$

# Métodos Iterativos

- Considere  $\hat{b}_i^{(t)}$  uma estimativa de  $\theta_j$  na  $t$ -ésima iteração.

## Newton-Raphson

$$\hat{b}_i^{(t+1)} = \hat{b}_i^{(t)} - \left[ H \left( \hat{b}_i^{(t)} \right) \right]^{-1} S \left( \hat{b}_i^{(t)} \right).$$

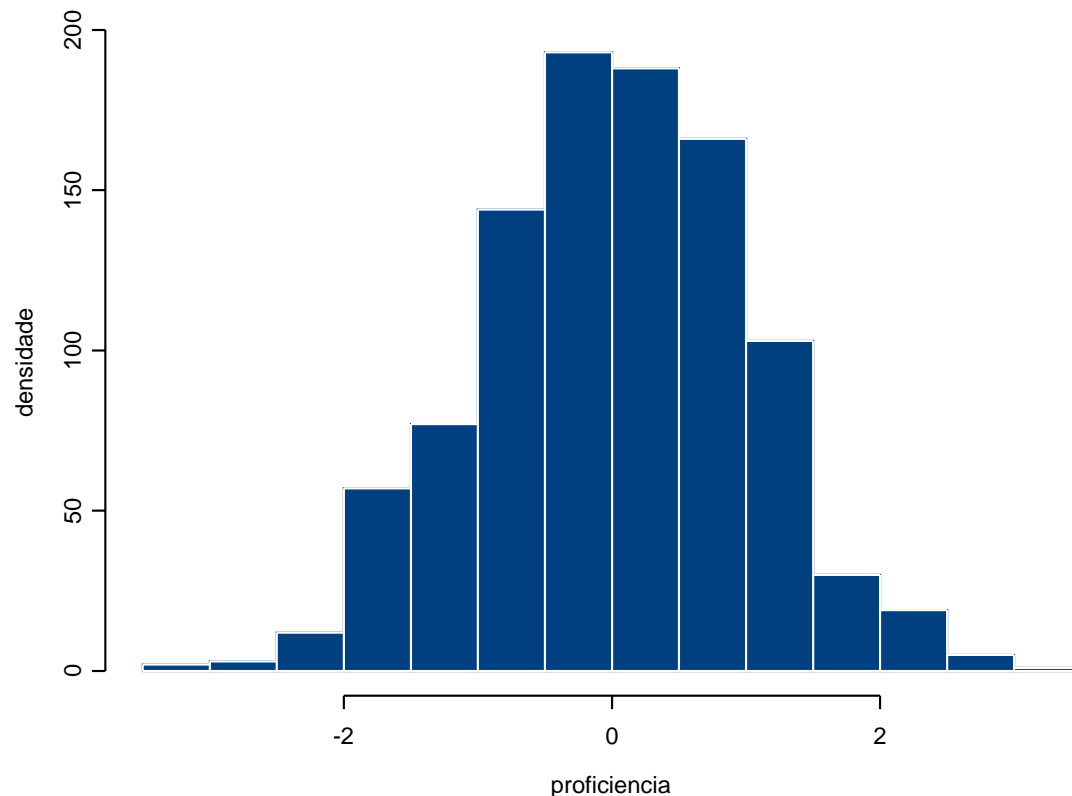
## Escore de Fisher

$$\hat{b}_i^{(t+1)} = \hat{b}_i^{(t)} + \left[ I \left( \hat{b}_i^{(t)} \right) \right]^{-1} S \left( \hat{b}_i^{(t)} \right).$$

- Estimativas iniciais : proporção de erros padronizadas.

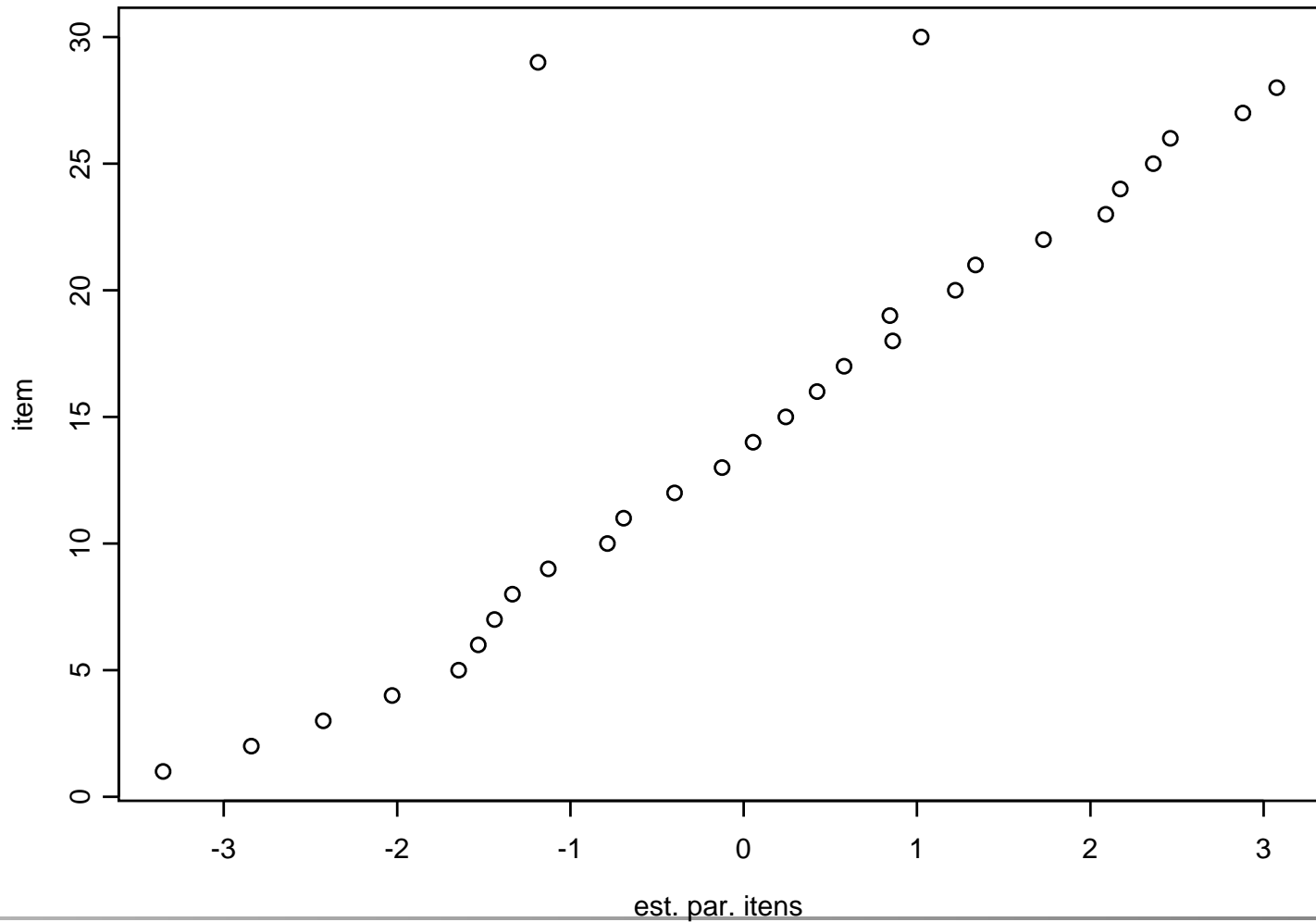
## ***Descrição do teste 4***

- Considere um grupo de  $n=1000$  indivíduos, com as proficiências conhecidas, submetido a uma prova com  $I = 30$  itens (com os parâmetros desconhecidos).



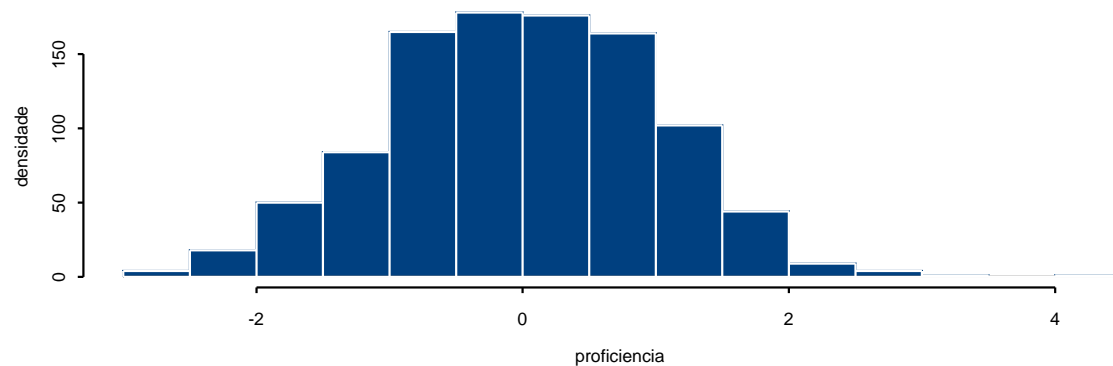
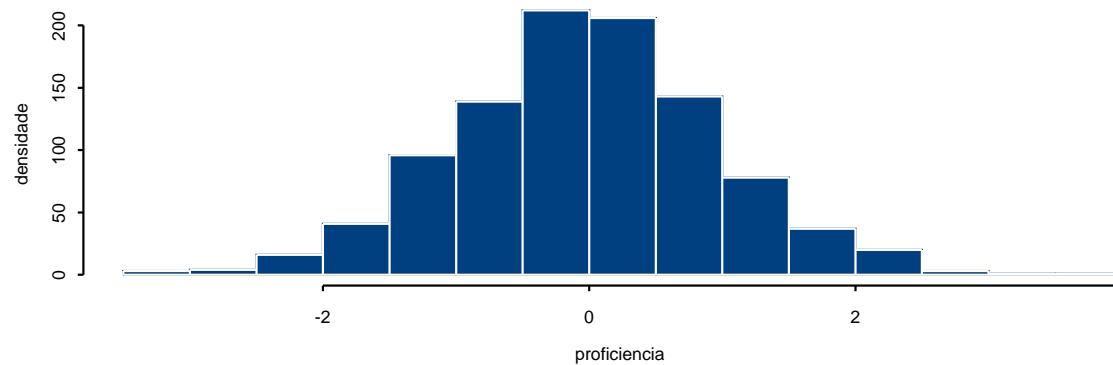


# *Resultados da estimação dos parâmetros dos itens - teste 4*

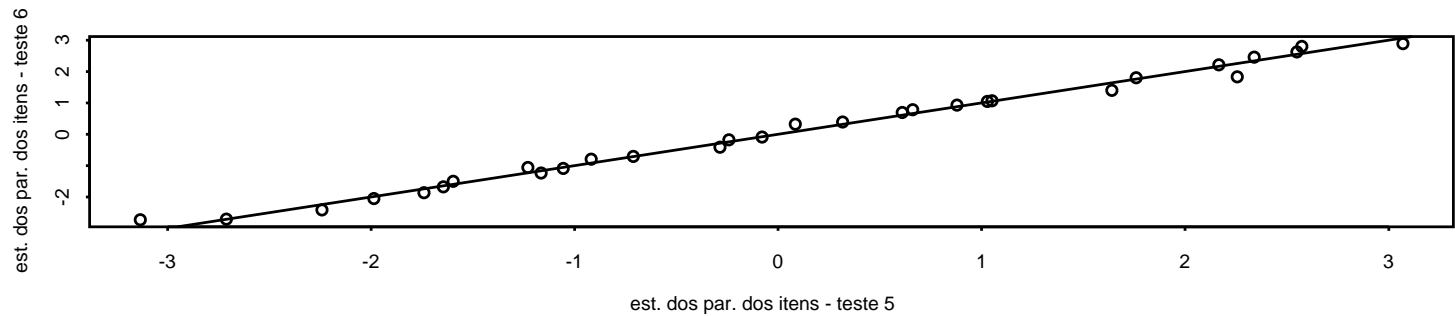
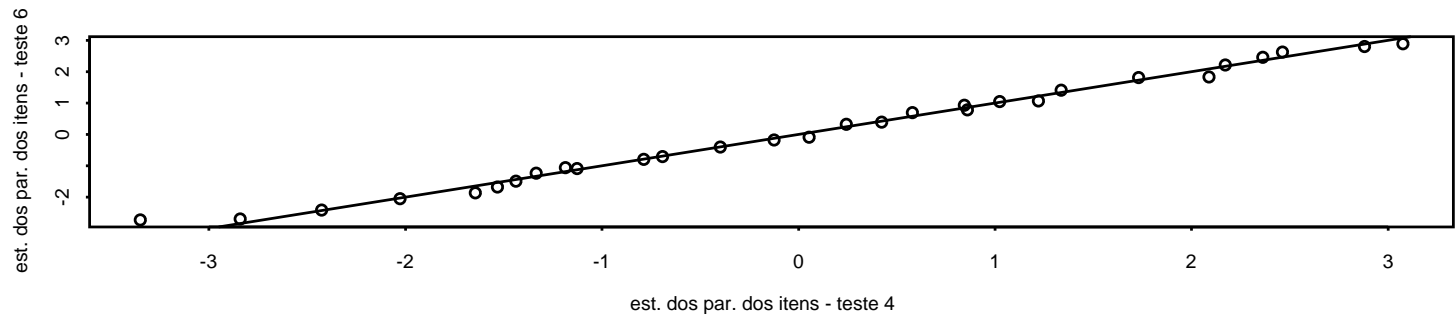
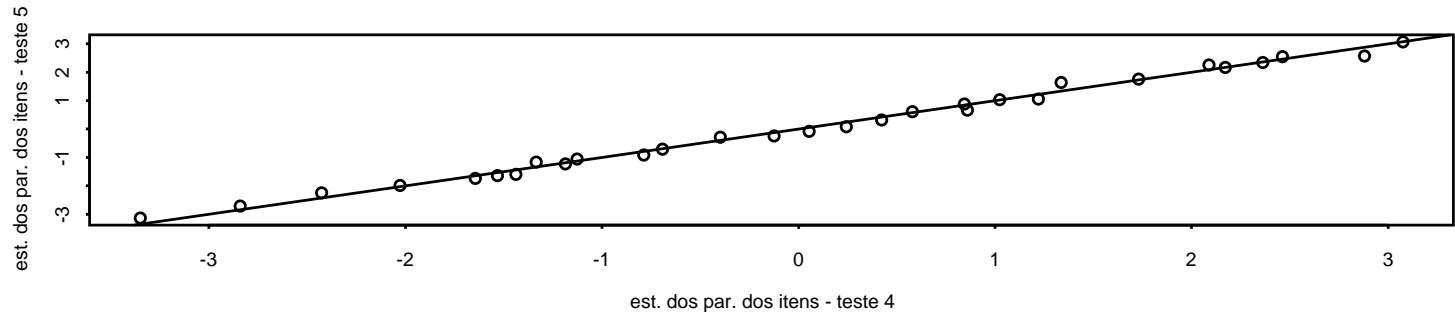


# *Invariância da estimação dos parâmetros dos itens*

- Considere mais dois outros conjuntos de indivíduos ( $n=1000$  cada um), com traços latentes diferentes (do conjunto anterior testes anteriores e entre si).



# Resultados da estimação dos parâmetros dos itens - 3 testes



# *Estimação dos dois conjuntos de parâmetros*

- Suponha que temos um conjunto de  $n=1000$  indivíduos submetidos a um teste de  $I = 30$  itens, em que todos os parâmetros são desconhecidos.
- Temos que estimar, neste caso, 1030 parâmetros.
- Note que, agora, há a necessidade de se estabelecer uma métrica em que os parâmetros irão ser estimados.
- Verossimilhança

$$L(\boldsymbol{\theta}, \mathbf{b}) = \prod_{i=1}^I \prod_{j=1}^n P_{ij}^{y_{ij}} Q_{ij}^{1-y_{ij}} .$$

# Considerações do processo de estimação - Máxima Verossimilhança

- Não identificabilidade

$$\begin{aligned} P_{ij} &= \frac{1}{1 + e^{-D(\theta_j - b_i)}} = \frac{1}{1 + e^{-D((\theta_j - d) - (b_i - d))}} \\ &= \frac{1}{1 + e^{-D(\theta_j^* - b_i^*)}} \end{aligned}$$

- Estimação simultânea
  - Inversão de matrizes da ordem de  $n \times I$ .
  - Comprometimento das propriedades assintóticas dos estimadores.
- Alternativa : Estimação por Máxima Verossimilhança Marginal.

# ***Estimação por Máxima Verossimilhança Marginal***

- Considera-se uma distribuição de probabilidade para os traços latentes (não necessariamente no sentido bayesiano).
- Multiplica-se a verossimilhança original por essa densidade porposta e então integra-se com respeito aos traços latentes.
- Maximiza-se, então, essa verossimilhança marginal, com relação aos parâmetros dos itens.

# Construção da Verossimilhança Marginal

- Probabilidade Marginal de Resposta

$$\begin{aligned} P(\mathbf{Y}_{.j} = \mathbf{y}_{.j} | \mathbf{b}, \eta) &\equiv P(\mathbf{Y}_{.j} | \mathbf{b}, \eta) = \int_{\mathcal{R}} P(\mathbf{Y}_{.j} = \mathbf{y}_{.j} | \theta, \mathbf{b}) g(\theta, \eta) d\theta \\ &= \int_{\mathcal{R}} P(\mathbf{Y}_{.j} = \mathbf{y}_{.j} | \theta, \mathbf{b}) g(\theta, \eta) d\theta \\ &= \int_{\mathcal{R}} P(\mathbf{Y}_{.j} | \theta, \mathbf{b}) g(\theta, \eta) d\theta, \end{aligned}$$

em que  $P(\mathbf{Y}_{.j} | \theta, \mathbf{b}) = \prod_{i=1}^I P_i^{y_{ij}} Q_i^{1-y_{ij}}$  e  $\eta$  é chamado de vetor de parâmetros populacionais.

- Verossimilhança marginal

$$\begin{aligned} L(\mathbf{b}, \eta) &= \prod_{j=1}^n P(\mathbf{Y}_{.j} | \mathbf{b}, \eta) = \prod_{j=1}^n \int_{\mathcal{R}} P(\mathbf{Y}_{.j} | \theta, \mathbf{b}) g(\theta, \eta) d\theta \\ &= \prod_{j=1}^n \int_{\mathcal{R}} \prod_{i=1}^I P(\mathbf{Y}_{ij} | \theta, b_i) g(\theta, \eta) d\theta. \end{aligned}$$

# ***Desenvolvimento das expressões***

- logverossimilhança

$$l(\mathbf{b}, \eta) = \sum_{j=1}^n \ln \int_{\mathbb{R}} \prod_{i=1}^I P(\mathbf{Y}_{ij} | \theta, b_i) g(\theta, \eta) d\theta.$$



# Desenvolvimento das expressões

- logverossimilhança

$$l(\mathbf{b}, \eta) = \sum_{j=1}^n \ln \int_{\mathbb{R}} \prod_{i=1}^I P(\mathbf{Y}_{ij} | \theta, b_i) g(\theta, \eta) d\theta.$$

- Estimadores de Máxima verossimilhança (Marginal)

$$\begin{aligned} \frac{\partial l(\mathbf{b}, \eta)}{\partial b_i} &= \frac{\partial}{\partial b_i} \left\{ \sum_{j=1}^n \ln P(\mathbf{Y}_{.j} | \mathbf{b}, \eta) \right\} \\ &= \sum_{j=1}^n \frac{1}{P(\mathbf{Y}_{.j} | \mathbf{b}, \eta)} \frac{\partial P(\mathbf{Y}_{.j} | \mathbf{b}, \eta)}{\partial b_i}. \end{aligned}$$

# Desenvolvimento das expressões

• Mas,

$$\begin{aligned}\frac{\partial P(\mathbf{Y}_{.j}|\mathbf{b},\eta)}{\partial \mathbf{b}_i} &= \frac{\partial}{\partial \mathbf{b}_i} \int_{\mathcal{R}} P(\mathbf{Y}_{.j}|\theta, \mathbf{b}) g(\theta, \eta) d\theta \\ &= \int_{\mathcal{R}} \left( \frac{\partial}{\partial b_i} P(\mathbf{Y}_{.j}|\theta, \mathbf{b}) \right) g(\theta, \eta) d\theta \\ &= \int_{\mathcal{R}} \left( \frac{\partial}{\partial b_i} \prod_{h=1}^I P(\mathbf{Y}_{hj}|\theta, b_h) \right) g(\theta, \eta) d\theta \\ &= \int_{\mathcal{R}} \left( \prod_{h \neq i}^I P(\mathbf{Y}_{hj}|\theta, b_h) \right) \left( \frac{\partial}{\partial b_i} P(\mathbf{Y}_{ij}|\theta, b_i) \right) g(\theta, \eta) d\theta \\ &= \int_{\mathcal{R}} \left( \frac{\partial P(\mathbf{Y}_{ij}|\theta, b_i) / \partial b_i}{P(\mathbf{Y}_{ij}|\theta, b_i)} \right) P(\mathbf{Y}_{.j}|\theta, \mathbf{b}) g(\theta, \eta) d\theta .\end{aligned}$$

# Desenvolvimento das expressões

- Além disso,

$$\begin{aligned}\frac{\partial P(Y_{ij}|b_i, \theta)}{\partial b_i} &= \frac{\partial}{\partial b_i} (P_i^{y_{ij}} Q_i^{1-y_{ij}}) \\ &= y_{ij} P_i^{y_{ij}-1} \left( \frac{\partial P_i}{\partial b_i} \right) Q_i^{1-y_{ij}} + P_i^{y_{ij}} (1-y_{ij}) Q_i^{-y_{ij}} \left( \frac{-\partial P_i}{\partial b_i} \right) \\ &= \left[ y_{ij} P_i^{y_{ij}-1} Q_i^{1-y_{ij}} - P_i^{y_{ij}} (1-y_{ij}) Q_i^{-y_{ij}} \right] \left( \frac{\partial P_i}{\partial b_i} \right).\end{aligned}$$

Notemos que o termo entre colchetes vale 1 quando  $y_{ij} = 1$  e -1 quando  $y_{ij} = 0$ , portanto, podemos reescrevê-lo como  $(-1)^{y_{ij}+1}$ . Com isso,

$$\frac{\partial P(Y_{ij}|b_i, \theta)}{\partial b_i} = (-1)^{y_{ij}+1} \left( \frac{\partial P_i}{\partial b_i} \right).$$

Note agora que

$$\frac{(-1)^{y_{ij}+1} P_i Q_i}{P_i^{y_{ij}} Q_i^{1-y_{ij}}} = \begin{cases} Q_i, & \text{se } y_{ij} = 1 \\ -P_i, & \text{se } y_{ij} = 0 \end{cases} = [y_{ij} - P_{ij}].$$

# Desenvolvimento das expressões

- Dessa forma, temos que

$$\frac{1}{P(\mathbf{Y}_{ij}|\theta, b_i)} \frac{\partial}{\partial b_i} P(\mathbf{Y}_{ij}|\theta, b_i) = \frac{(y_{ij} - P_i)}{P_i Q_i} \left( \frac{\partial P_i}{\partial b_i} \right),$$

Logo,

$$\begin{aligned} \frac{\partial P(\mathbf{Y}_{.j}|\mathbf{b}, \eta)}{\partial b_i} &= \int_{\mathbb{R}} \left[ \frac{(y_{ij} - P_i)}{P_i Q_i} \left( \frac{\partial P_i}{\partial b_i} \right) \right] P(\mathbf{Y}_{.j}|\theta, \mathbf{b}) g(\theta, \eta) d\theta \\ &= - \int_{\mathbb{R}} [(y_{ij} - P_i)] P(\mathbf{Y}_{.j}|\theta, \mathbf{b}) g(\theta, \eta) d\theta, \end{aligned}$$

portanto,

$$S(b_i) = \frac{1}{P(\mathbf{Y}_{.j}|\mathbf{b}, \eta)} \frac{\partial P(\mathbf{Y}_{.j}|\mathbf{b}, \eta)}{\partial b_i} = - \sum_{j=1}^n \int_{\mathbb{R}} [y_{ij} - P_i] g_j^*(\theta) d\theta,$$

em que,

$$g_j^*(\theta) \equiv g(\theta|\mathbf{y}_{.j}, \mathbf{b}, \eta) = \frac{P(\mathbf{Y}_{.j}|\theta, \mathbf{b}) g(\theta|\eta)}{P(\mathbf{Y}_{.j}|\mathbf{b}, \eta)}.$$

# ***Desenvolvimento das expressões***

- Forma de quadratura

$$S(b_i) = \sum_{j=1}^n \sum_{l=1}^q [(y_{ij} - P_{il})] g_j^* (\bar{\theta}_l) ,$$

# Desenvolvimento das expressões

- Forma de quadratura

$$S(b_i) = \sum_{j=1}^n \sum_{l=1}^q [(y_{ij} - P_{il})] g_j^* (\bar{\theta}_l) ,$$

- Equação de Bock & Aitkin

$$\begin{aligned} S(b_i) &= \sum_{l=1}^q \left[ \left( \sum_{j=1}^n y_{ij} g_j^* (\bar{\theta}_l) - P_{il} \sum_{j=1}^n g_j^* (\bar{\theta}_l) \right) \right] \\ &= \sum_{l=1}^q \left[ \left( \bar{r}_{il} - \bar{f}_{il} P_{il} \right) \right] , \end{aligned}$$

em que

$$\bar{r}_{il} = \sum_{j=1}^n y_{ij} g_j^* (\bar{\theta}_l) \quad , \quad \bar{f}_{il} = \sum_{j=1}^n g_j^* (\bar{\theta}_l) .$$

# Aplicação do Algoritmo EM

- Calcula estimativas de máxima verossimilhança na presença de dados faltantes (processo iterativo).
- Aplicação na TRI : considerar as proficiências como os dados não observados.
- Implementação do algoritmo EM  
Seja  $L(\mathbf{b}|\mathbf{Y}_{..}, \boldsymbol{\theta})$  a densidade conjunta dos dados completos (verossimilhança) .  
Se  $\hat{\mathbf{b}}^{(t)}$  é uma estimativa de  $\mathbf{b}$  na iteração  $t$ , então os passos EM para obtenção de  $\hat{\mathbf{b}}^{(t+1)}$  são  
**Passo E:** Calcular  $E[\ln L(\mathbf{b}|\mathbf{Y}_{..}, \boldsymbol{\theta})|\mathbf{Y}_{..}, \hat{\mathbf{b}}^{(t)}]$   
**Passo M:** Obter  $\hat{\mathbf{b}}^{(t+1)}$  que maximiza a função do Passo E.
- No passo M a maximização pode ser feita utilizando o algoritmo Newton-Raphson/Escore de Fisher.

# Desenvolvimento da verossimilhança

## - Algoritmo EM

- Considere uma população dividida em  $q$  categorias de proficiência e que dela se extrai uma amostra de tamanho  $n$ .
- Suponha que as proporções no item anterior são dadas por  $\pi = (\pi_1, \dots, \pi_q)'$ .
- Denote por  $\mathbf{f}_i = (f_{i1}, \dots, f_{iq})'$  a quantidade de indivíduos em cada nível de habilidade e  $\mathbf{r}_i = (r_{i1}, \dots, r_{iq})'$  a quantidade daqueles que respondem corretamente ao item  $i$  com nível de habilidade  $l$ , ambos observados na amostra. Além disso  $\mathbf{r} = (\mathbf{r}_1, \dots, \mathbf{r}_I)'$ .
- A probabilidade conjunta que os  $f_{il}$  indivíduos tenham habilidades  $\bar{\theta}_l$ ,  $l = 1, \dots, q$ , é dada pela distribuição multinomial:

$$P(\mathbf{F}_i = \mathbf{f}_i | \pi) \equiv P(\mathbf{f}_i | \pi) = \frac{n(i)!}{\prod_{l=1}^q f_{il}!} \prod_{l=1}^q \pi_l^{f_{il}}, \quad i = 1, \dots, I,$$

- Dados  $f_{il}$  e  $\bar{\theta}_l$ , a probabilidade de ocorrerem  $r_{il}$  acertos ao item  $i$  dentre as  $f_{il}$  tentativas (respostas) por indivíduos com habilidade  $\bar{\theta}_l$  é

$$P(R_{il} = r_{il} | f_{il}, \bar{\theta}_l) \equiv P(r_{il} | f_{il}, \bar{\theta}_l) = \binom{f_{il}}{r_{il}} P_{il}^{r_{il}} Q_{il}^{f_{il} - r_{il}},$$



# Desenvolvimento da verossimilhança

## - Algoritmo EM

- A probabilidade conjunta de  $\mathbf{f}$  e  $\mathbf{r}$ , dados  $\bar{\boldsymbol{\theta}} = (\bar{\theta}_1, \dots, \bar{\theta}_q)'$  e  $\pi$ , é

$$\begin{aligned}
 P(\mathbf{F} = \mathbf{f}, \mathbf{R} = \mathbf{r} | \bar{\boldsymbol{\theta}}, \pi) &\equiv P(\mathbf{f}, \mathbf{r} | \bar{\boldsymbol{\theta}}, \pi) = P(\mathbf{r} | \mathbf{f}, \bar{\boldsymbol{\theta}}, \pi) \mathbf{P}(\mathbf{f} | \bar{\boldsymbol{\theta}}, \pi) \\
 &= P(\mathbf{r} | \mathbf{f}, \bar{\boldsymbol{\theta}}) \mathbf{P}(\mathbf{f} | \pi) \\
 &= \left\{ \prod_{i=1}^I \prod_{l=1}^q P(r_{il} | f_{il}, \bar{\theta}_l) \right\} \left\{ \prod_{i=1}^I P(\mathbf{f}_i | \pi) \right\}
 \end{aligned}$$

- Segue que a log-verossimilhança para os dados completos é :

$$\begin{aligned}
 \ln L(\zeta) &= \ln P(\mathbf{f} | \pi) + \sum_{i=1}^I \sum_{l=1}^q \ln \mathbf{P}(\mathbf{r}_{il} | \mathbf{f}_{il}, \bar{\theta}_l) \\
 &= \ln P(\mathbf{f} | \pi) + \sum_{i=1}^I \sum_{l=1}^q \left\{ \ln \binom{f_{il}}{r_{il}} + \mathbf{r}_{il} \ln \mathbf{P}_{il} + (\mathbf{f}_{il} - \mathbf{r}_{il}) \ln \mathbf{Q}_{il} \right\} \\
 &= C + \sum_{l=1}^q \sum_{i=1}^I \{ r_{il} \ln P_{il} + (f_{il} - r_{il}) \ln Q_{il} \},
 \end{aligned}$$

# Desenvolvimento da verossimilhança

## - Algoritmo EM

- Tomando a esperança da log-verossimilhança, condicionada a  $(\mathbf{Y}'_{..}, \mathbf{b}')'$ , para os dados completos, temos que

$$E[\ln L(\mathbf{b}) | (\mathbf{Y}'_{..}, \mathbf{b}')'] = \bar{C} + \sum_{i=1}^I \sum_{l=1}^q \left\{ \bar{r}_{il} \ln P_{il} + (\bar{f}_{il} - \bar{r}_{il}) \ln Q_{il} \right\},$$

em que

$$\bar{r}_{il} = E[r_{il} | \mathbf{Y}_{\cdot.}, \mathbf{b}], \quad \bar{f}_{il} = E[f_{il} | \mathbf{Y}_{\cdot.}, \mathbf{b}] \quad \text{e} \quad \bar{C} = E[C | \mathbf{Y}_{\cdot.}, \mathbf{b}].$$

- Dessa forma, os passos E e M são :

### Passo E

Usar os pontos de quadratura  $\bar{\theta}_l$ , os pesos  $A_l$ ,  $l = 1, \dots, q$  e estimativas iniciais dos parâmetros dos itens,  $\hat{\mathbf{b}}_i$ ,  $i = 1, \dots, I$ , para gerar  $g_j^*(\bar{\theta}_l)$  e, posteriormente,  $\bar{r}_{il}$  e  $\bar{f}_{il}$ ,  $i = 1, \dots, I$  e  $l = 1, \dots, q$ .

### Passo M

Com  $\mathbf{r}$  e  $\mathbf{f}$  obtidos no Passo E, resolver as equações de estimação para  $\zeta_i$ ,  $i = 1, \dots, I$ , usando o algoritmo de Newton-Raphson ou Escore de Fisher.

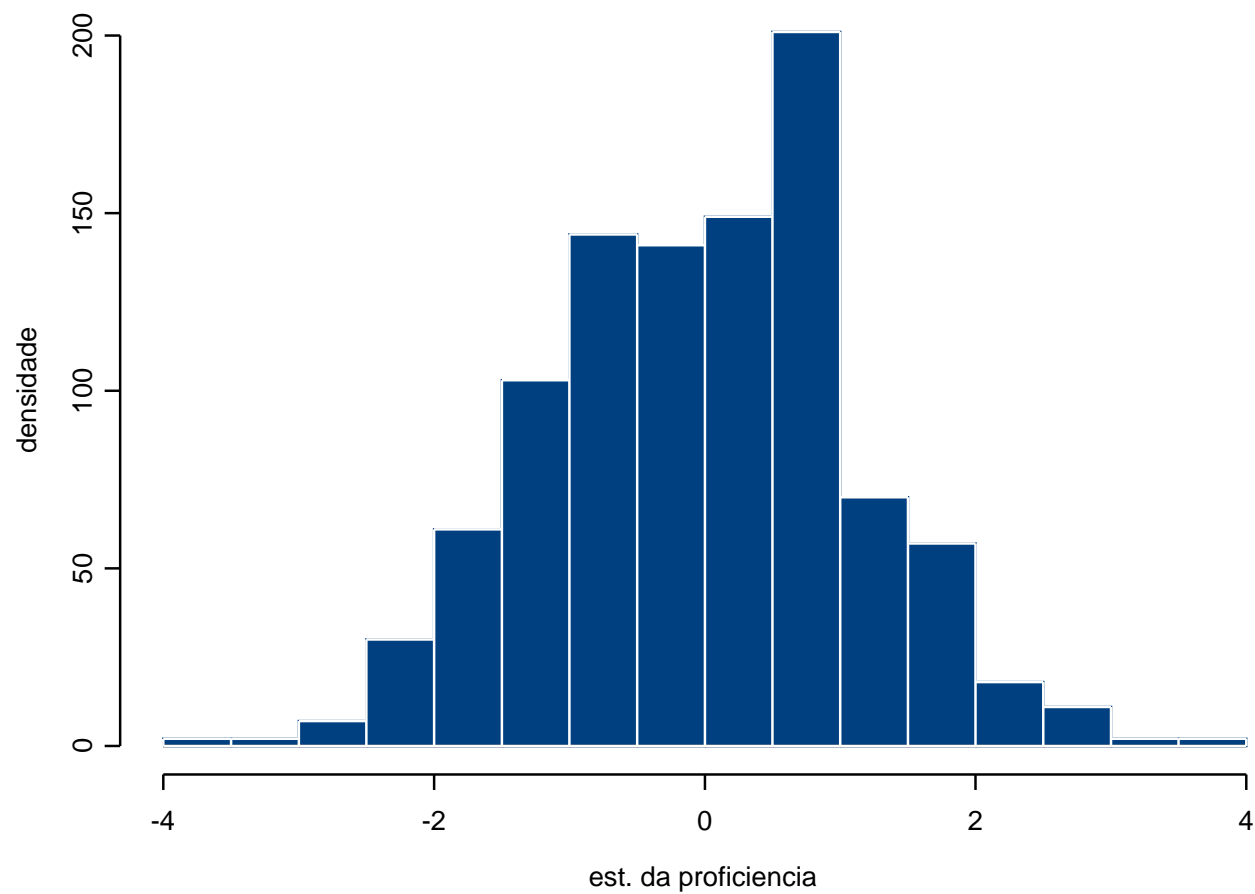
# ***Estimação das habilidades - Máxima Verossimilhança Perfilada***

- De posse das estimativas dos parâmetros dos itens constroi-se uma verossimilhança perfilada para estimar as proficiências

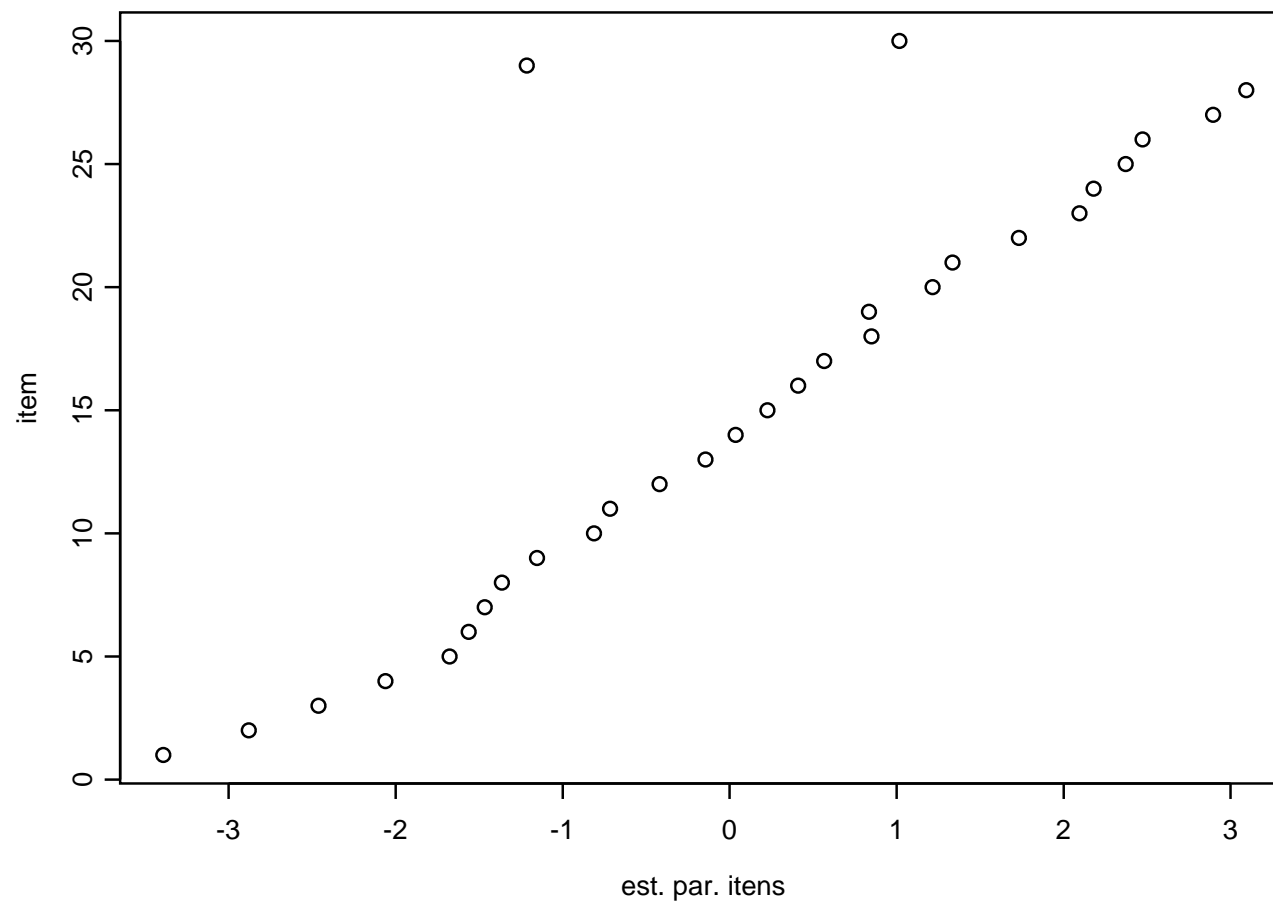
$$L(\theta, \hat{\mathbf{b}}) = \prod_{i=1}^I \prod_{j=1}^n \hat{P}_{ij}^{y_{ij}} \hat{Q}_{ij}^{1-y_{ij}},$$

- Assim, utiliza-se a verossimilhança acima, tal como no caso em que os parâmetros dos itens eram conhecidos.
- Considere um teste com  $n=1000$  indivíduos e  $I=30$  itens, com todos os parâmetros desconhecidos.

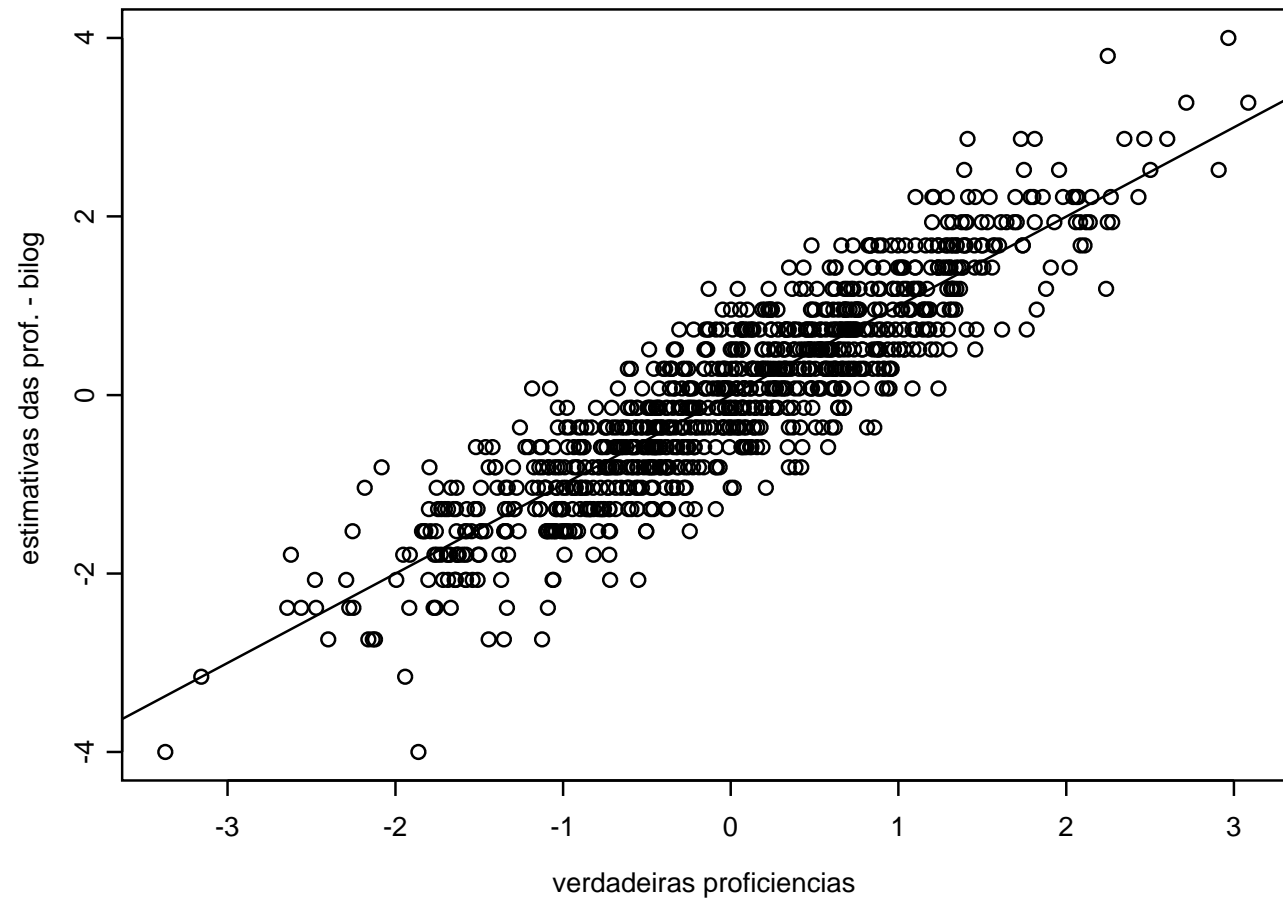
# *Resultado do processo de estimação*



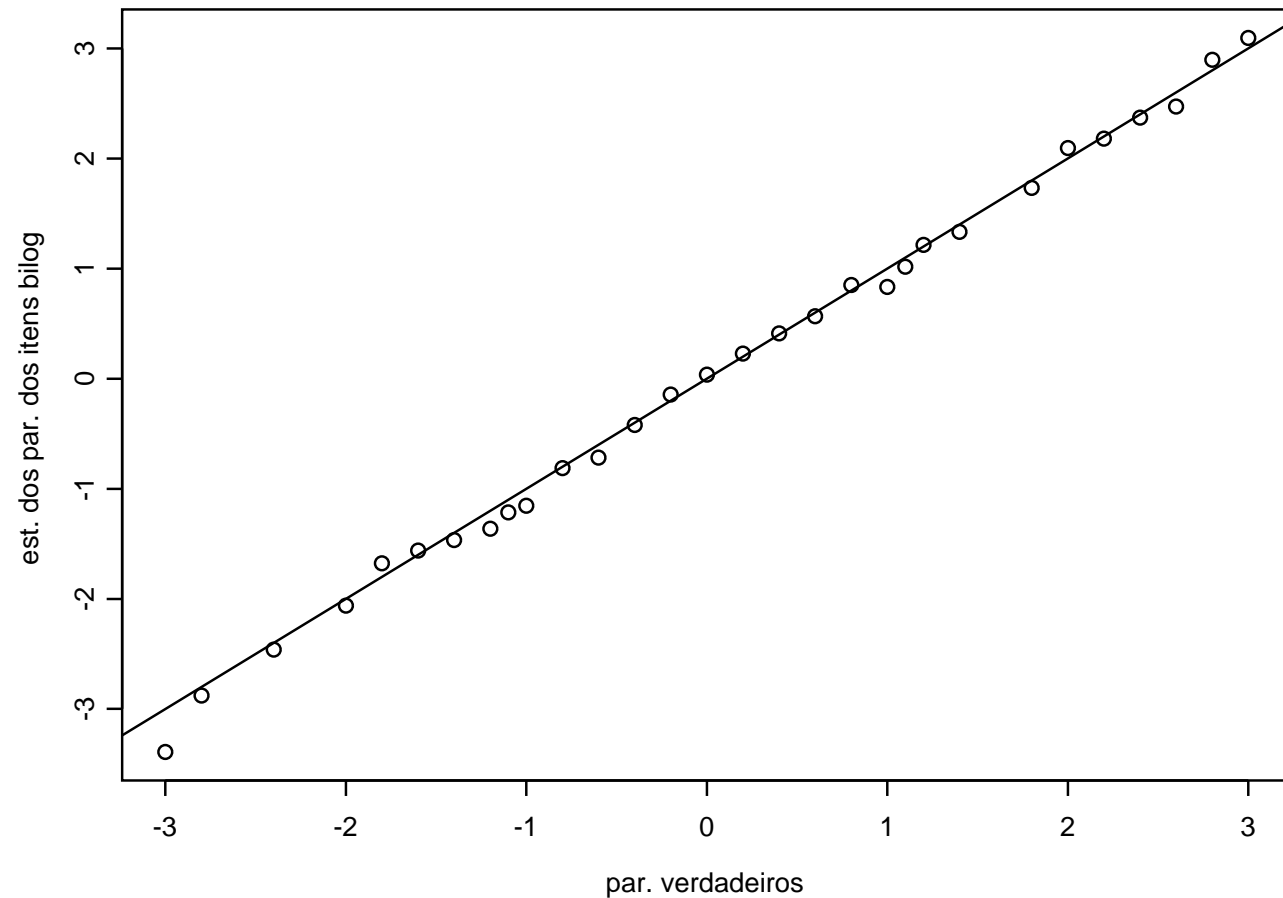
# *Resultado do processo de estimação*



# ***Resultado do processo de estimação - comp. com os verd. valores***



# ***Resultado do processo de estimação - comp. com os verd. valores***



# Comparação das verossimilhanças

